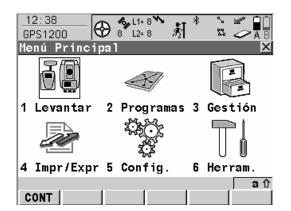
## GUÍA PARA USO DE CORRECCIONES VÍA INTERNET EN SENSORES LEICA Smart Rover

## **CONFIGURACIÓN EN SENSORES Smart Rover**

Para configurar un sensor Smart Rover para la recepción de correcciones vía IP tendremos que crear una nueva configuración con los parámetros adecuados:

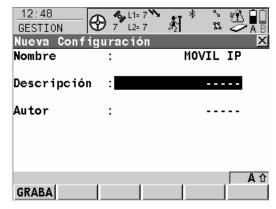
1. En el menú principal del GPS, iremos a Gestión y una vez dentro a Configuraciones,





y crearemos una nueva configuración pulsando F2 (NUEVO), dándole un nombre representativo como MOVIL IP y pulsando F1 (GRABA).

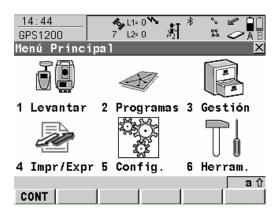




2. A continuación pasaremos todas hasta el final dándole a F1 (CONT).



3. Una vez creada la configuración MOVIL IP, pasaremos a terminar de configurar la conexión a internet entrando desde el menú principal a la opción 5 Config. y una vez en ella entraremos en la opción 4 Dispositivos...

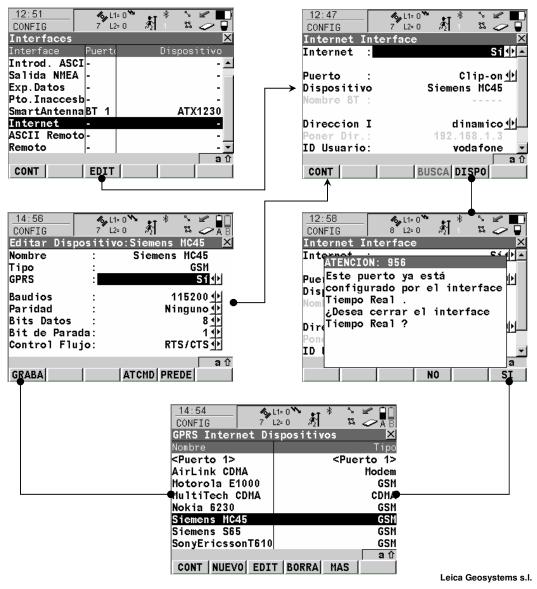






3.1 Dentro de la pantalla de dispositivos, en primer lugar nos desplazaremos a la opción Internet y pulsaremos F3 (EDIT). En esta pantalla tendremos que indicar con que dispositivo nos conectaremos a Internet, para ello primero indicaremos en la línea Internet: Si (para que use internet como medio de recepción de correcciones), indicaremos Puerto (Clip-on) y nos indicará que ya está siendo usado y nos pedirá autorización para cerrar el Interface Tiempo Real, le indicaremos que si pulsando F6. A continuación pulsando F5 (DISPO) elegiremos el dispositivo con el que nos conectaremos a Internet (en nuestro caso Siemens MC45) el cual editaremos en F3 (EDIT) y comprobaremos que esté activado el GPRS.

Continuaremos pulsando F1 (GRABA) y F1 (CONT) y de nuevo en la pantalla de Internet Interface indicaremos que Dirección IP: dinámica y en ID Usuario y Contraseña: la que nos indique nuestro operador y finalmente F1 (CONT).

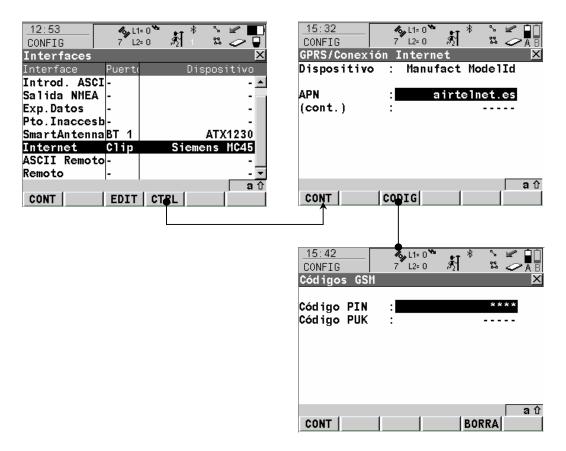


C/ Doctor Zamenhof, 22 28027 Madrid Telf: 917440740



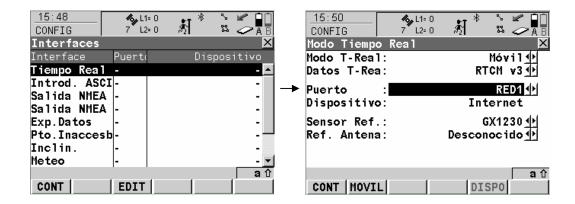
A continuación de nuevo en la pantalla de Interfaces (Dispositivos) y en la misma línea de Internet pulsaremos F4 (CTRL) que ahora estará activo e indicaremos el APN (servidor de acceso a Internet por GPRS) que también nos facilitará nuestro operador.

En esta misma pantalla pulsaremos F3 (CODIG) e introduciremos el PIN de la tarjeta SIM. Una vez configurado esto pulsaremos F1 (CONT) hasta que llegamos de nuevo a la pantalla de Interfaces (Dispositivos).

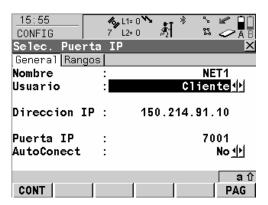




3.2 Dentro de la pantalla de dispositivos, nos desplazaremos a la opción Tiempo Real y pulsaremos F3 (EDIT). En esta pantalla tendremos que indicar con que puerto nos conectaremos a Internet, para ello primero indicaremos en la línea Modo T-Real: Móvil, en Datos T-Real: el formato RTCM que suministra la IP a la que nos conectamos y en Puerto: RED1, y para terminar F1 (CONT).



Para terminar de nuevo en la línea de Tiempo Real, pulsaremos F4 (CTRL) y seleccionaremos la Dirección IP a la que nos conectamos y la Puerta IP.



Pulsaremos F1 (CONT) hasta la pantalla principal.



4. Finalmente para usar las correcciones, reiniciamos el GPS y en la pantalla principal entraremos en el programa de trabajo (como Levantamiento) y una vez dentro del programa antes de ponernos a medir pulsaremos SHIFT + F3 (CONECT).

16:02 LEVANTAM 7 L2= 0 7		16:04 LEVANTAM	L1= 0 ((** 7 L2= 0 **	# ¥ \$ \$ \$ # B
Levantar: Default	X	Levantar: [	efault	×
Levant Codigo Anot Mapa		Levant Codi	jo Anot Mapa 🛭	
ID Punto :	0002	ID Punto	:	0002
Alt. Antena :	2.0000 m	→ Alt. Antena	:	2.0000 m
CQ 3D :	m	CQ 3D	:	m
	a 🛊	RED1: Servid	or conectado	аû
AYUDA CONF CONECT INI	C   INDIV SALIR	OCUPA		PT IN PAG